



Dua Mahasiswa NIT Ibaraki College Japan Student Exchange di Laboratorium Instrumentasi dan Kendali SV UGM

Description

Setiap tahunnya [Sekolah Vokasi UGM](#) dengan [National Institute Technology \(NIT\) Kosen Japan](#) menyelenggarakan pertukaran Mahasiswa, untuk periode kali ini Laboratorium Instrumentasi dan Kendali ditunjuk oleh Sekolah Vokasi UGM untuk mengagendakan kegiatan laboratorium dua mahasiswa NIT dari [Ibaraki College](#) sejak tanggal 5 Maret hingga 13 Maret 2019. Dua mahasiswa tersebut adalah Yuga Adachi dan Toshiki Okubo. Materi yang diajarkan ialah tentang Arm Manipulator Robot menggunakan Robot Mentor yang dimiliki oleh Laboratorium Instrumentasi dan Kendali. Berikut daftar kegiatan dua mahasiswa Ibaraki College selama di Laboratorium Instrumentasi dan Kendali. Materi ini juga di bimbing secara langsung oleh mahasiswa DTEDI SV UGM yang sedang membuat karya Proyek Akhir untuk kelulusannya bulan Mei 2019 oleh Afin Yolanta (16/396565/SV/10778).



Mr. Yuga Adachi dan Mr. Toshiki Okubo Mini Project Time Schedule

Activity

- 1 Introduction of Arm Manipulator Robot
Literature Study=
-Kinematic of Arm Manipulator Robot
- 2 Forward Kinematic
 Inverse Kinematic
 Introduction V-REP
- 3 Using V-REP for programming Arm Mentor Robot
- 4 Using Arduino for programming Arm Mentor Robot
- 5 Path planning for motion of Arm Mentor Robot
- 6 Final Presentation

Category

1. Berita

Tags

1. Ibaraki College - UGM
2. Lab Kendali SV UGM
3. Student Exchange UGM
4. SV UGM
5. UGM

Date Created

March 15, 2019

Author

donny-budi-p

default watermark